

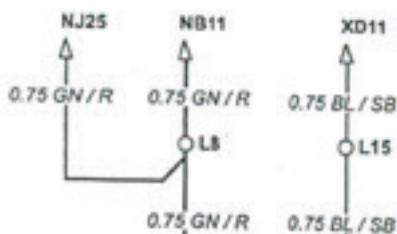
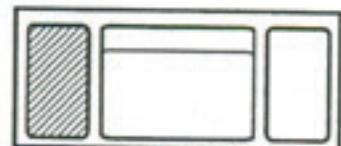
Lista de componentes

- | | |
|------|--|
| 702 | Instrumento combinado (01, NA5) |
| 7061 | Sensor pressão do óleo (NA15, NG10) |
| 503 | Lâmpada pressão do óleo do motor (NA23) |
| 505 | Lâmpada avisadora carga alternador (NA21) |
| 528 | Lâmpada avisadora préaquecimento (NA11) |
| 554 | Lâmpada avisadora temperatura do líquido de arrefecimento do motor (NA6) |
| 705 | Manômetro, pressão do óleo do motor (NA12) |
| 706 | Manômetro, temperatura do líquido de arrefecimento do motor (NA14) |
| 713 | Manômetro, voltímetro (NA10) |
| 1142 | Interruptor, check engine (NA19) |

Notas:

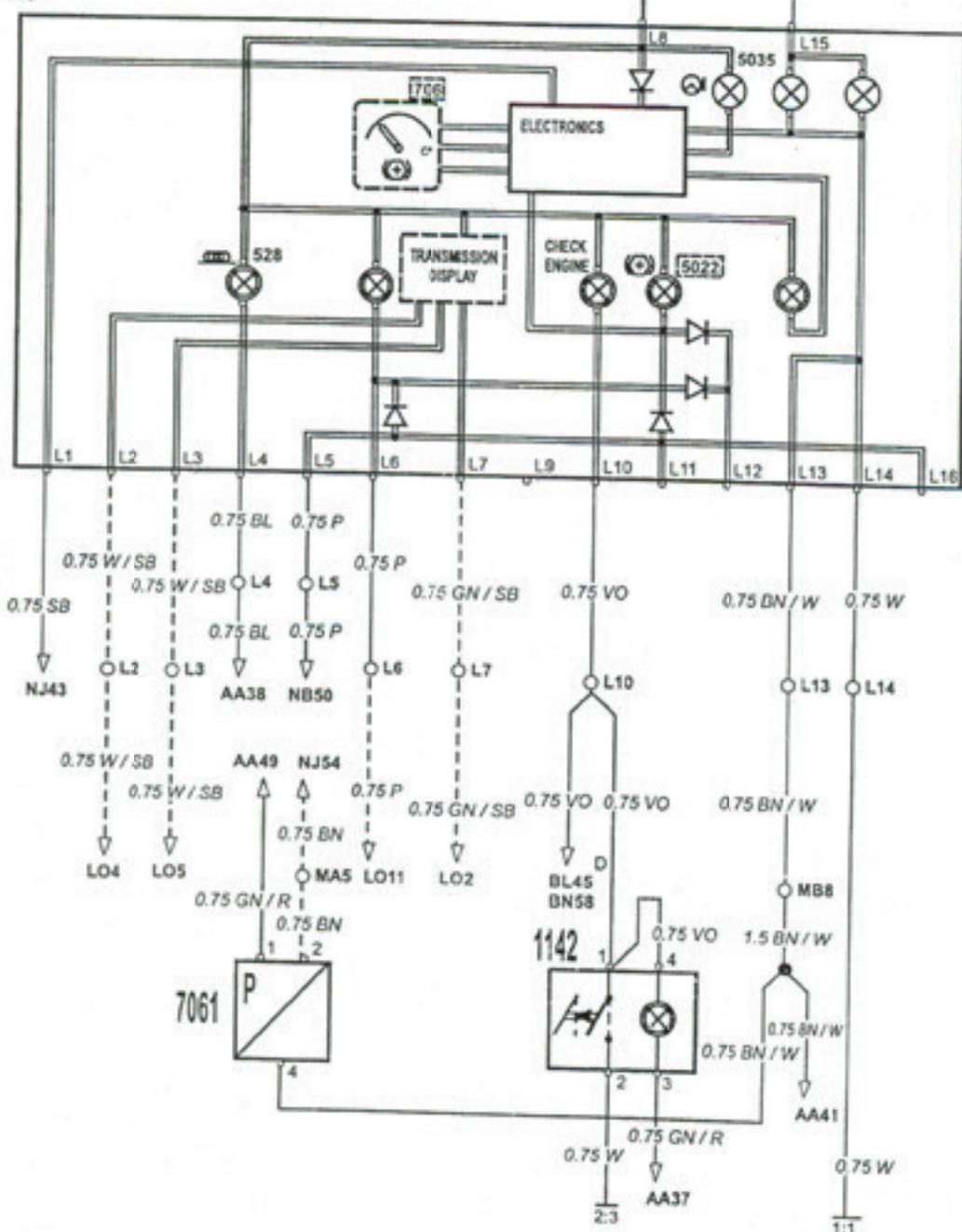


1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30
30
15
51



702 A

DIS



Lista de componentes

- | | |
|------|--|
| 702 | Conjunto instrumento DIS (NG4) |
| 5035 | Lâmpada de aviso, servo direção (NG20) |
| 528 | Lâmpada de aviso, préaquecimento (NG9) |
| 5022 | Lâmpada de aviso, retarder (NG19) |
| 1142 | Interruptor, check engine (NG18) |
| 7061 | Sensor, pressão do óleo (NG10) |

Notas:

1938 S

Esquemas Eléctricos



Índice

Sistema	Denominação do circuito	PG
Partida		1/2
GV redutor de marcha		3
Piloto automático		4
Seleção de marcha errada		5
Freio motor		6
Luz de freio		7
Luz de ré		8
Sensor de temperatura externa		9
Sensor do líquido de arrefecimento		10
Sensor de saturação de filtro de ar		11
Excitação do alternador		12
CAN		13
Alimentação		
CAN		14
Desgaste das pastilhas do eixo dianteiro		15
Desgaste das pastilhas do eixo traseiro		16
Temperatura do eixo traseiro e do câmbio		17
Alimentação do painel		18
Bloqueio transversal do eixo		19
Indicador do nível de óleo de direção		20
Indicador de cabine destravada		21
Indicador de nível de combustível		22
		23



Índice

Sistema	Denominação do circuito	PG
	Sensor de baixa pressão de ar nos circuitos de freio	24
INS	Indicador de baixa pressão de ar no circuito de freio de estacionamento	25
	Alimentação do módulo	26
CAN		27
	Interruptor do ABS	28
ABS	Sensores do eixo dianteiro	29
	Sensores do eixo traseiro	30
	Válvulas do eixo dianteiro	31
	Válvulas do eixo traseiro	32
	Torrada do ABS da carreta	33
	Sensor de ponto motor superior	34
	Sensor de rotação do motor	35
	Sensor do líquido de arrefecimento	36
MR	Sensor de temperatura do combustível	37
	Sensor de temperatura e pressão do ar de admissão	38
	Sensor de temperatura do óleo do motor	39
	Botões de partida e parada do motor	40
	Unidades injetoras	41
Geral	<Iluminação da cabine	42
	Luz de neblina	43
	Luzes gerais	44



Índice

Sistema	Denominação do circuito	PG
Farois		45
Indicador de direção (Seta)		46/47
Limpador de para-brisas		48/49
Buzina		50
Escotilha do teto		51
Levanta vidros		52
Retrovisores		53/54
Rádio		55
Travamento centralizado de portas		56/57
Tacôgrafo		58
Tomada de 24V / Acendedor de cigarros		59
Tomada de diagnóse		60
Ar condicionado		61
Illuminação dos instrumentos e interruptores		62/63
Alimentação do módulo		
C A N		64
Controle remoto		65
Sensores		66
Válulas		67
		68



AHxx.xx-a-xxxxa

Descrição de funcionamento do circuito de partida

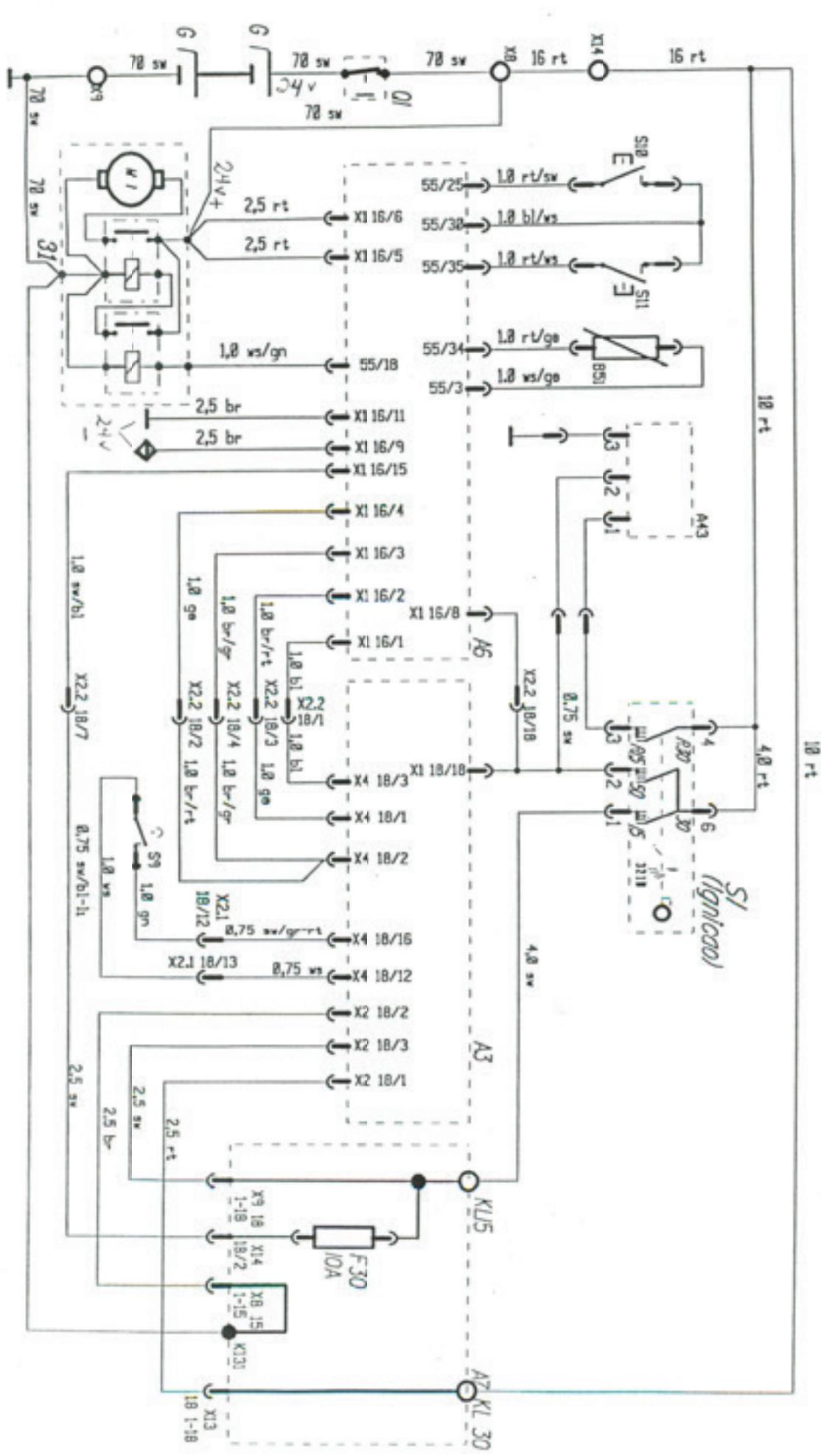
10.01.2000

- | | |
|---|--|
| A43 Bobina de leitura do transponder | |
| A7 Módulo básico (Central elétrica) | |
| G1 Baterias de 140A | |
| Q1 Chave manual de desligamento geral | |
| M1 Motor de partida com rele auxiliar | |
| B46 Interruptor de partida no motor | |
| B47 Interruptor de parada no motor | |
| S1 Interruptor de contato | |
| F30 Fusível de KL15 para o MR | |
| A6 Módulo de controle das funções do motor MR (PLD) | |
| A3 Módulo de controle das funções do veículo FR | |
| S9 Interruptor de Neutro | |
| B51 Sensor de temperatura do líquido de arrefecimento | |
| S10 Botão de partida do motor | |
| S11 Botão de parada do motor | |

Quando o motorista coloca a chave de contato (S1) na posição I, os módulos de controle A6-MR e A3 - FR, recebem a tensão de alimentação KL15. Neste momento inicia-se uma comunicação entre estes módulos por meio do canal de comunicação CAN.

Quando o motorista avança uma posição a mais na chave de contato (S1), o Módulo MR, aciona o motor de partida e determina uma quantidade de combustível a ser injetado com base na temperatura do líquido de arrefecimento do motor, esta informação é lida no sensor B51. Quando a chave de contato Q1 estiver na posição I, é possível acionar a partida do motor, por meio do interruptor S10. Neste caso além de determinar a quantidade de combustível a ser injetado, o MR verifica se não há uma informação de bloqueio de partida, presente no barramento CAN. A informação de bloqueio é colocada pelo módulo de controle do veículo FR, caso esteja engrenada uma marcha na transmissão. A informação de marcha engrenada é gerada pelo interruptor S9.

Em caso de veículos equipados com transponder, o módulo de controle do motor (MR), acionará o motor de partida porém sem injetar combustível, no caso de haver um código errado ou na falta dele. O código é lido pelo módulo de leitura (A43) e colocado na linha KL50. O módulo de comando do veículo FR coloca este mesmo código no barramento CAN de baixa velocidade.

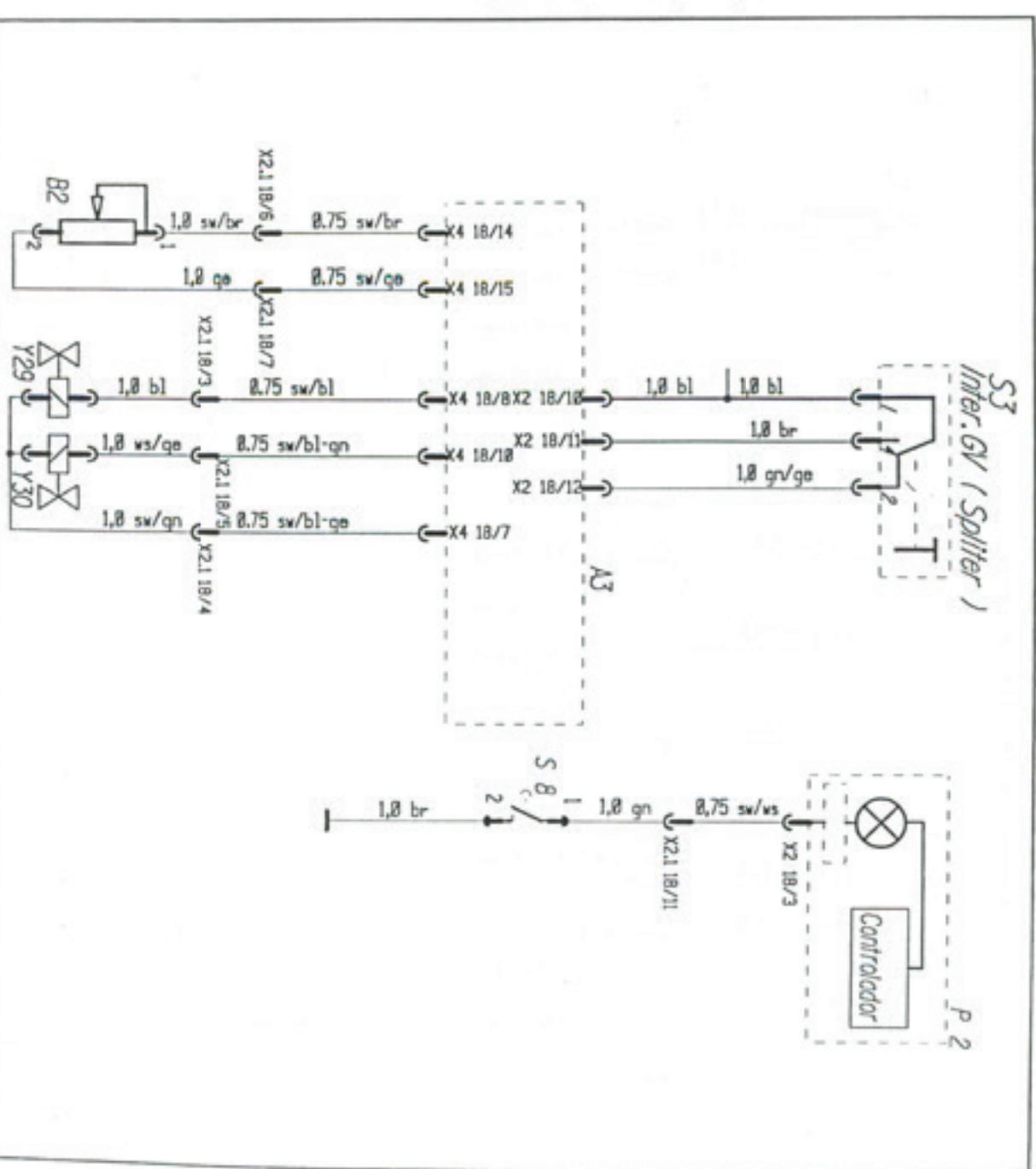




- S3 Interruptor do grupo divisor (GV)**
B2 Interruptor de deslocamento da embreagem
Y29 Válvula de acionamento do GV
Y30 Válvula de desacionamento do GV
A3 Módulo de controle do veículo
S8 Interruptor indicador de reduzida

O módulo de controle A3, alterna o acionamento das válvulas Y29 e Y30, conforme a posição do interruptor S3, sempre que o pedal de embreagem é acionado até 60% do deslocamento. A informação de deslocamento do pedal de embreagem é fornecida pelo sensor B2.

Não há regulagem para o sensor, mas em uma eventual troca de sensor B2 ou do módulo A3 ou reparos mecânicos na embreagem, é preciso fazer o reconhecimento do curso do sensor, com a utilização do sistema de diagnóse DAS.

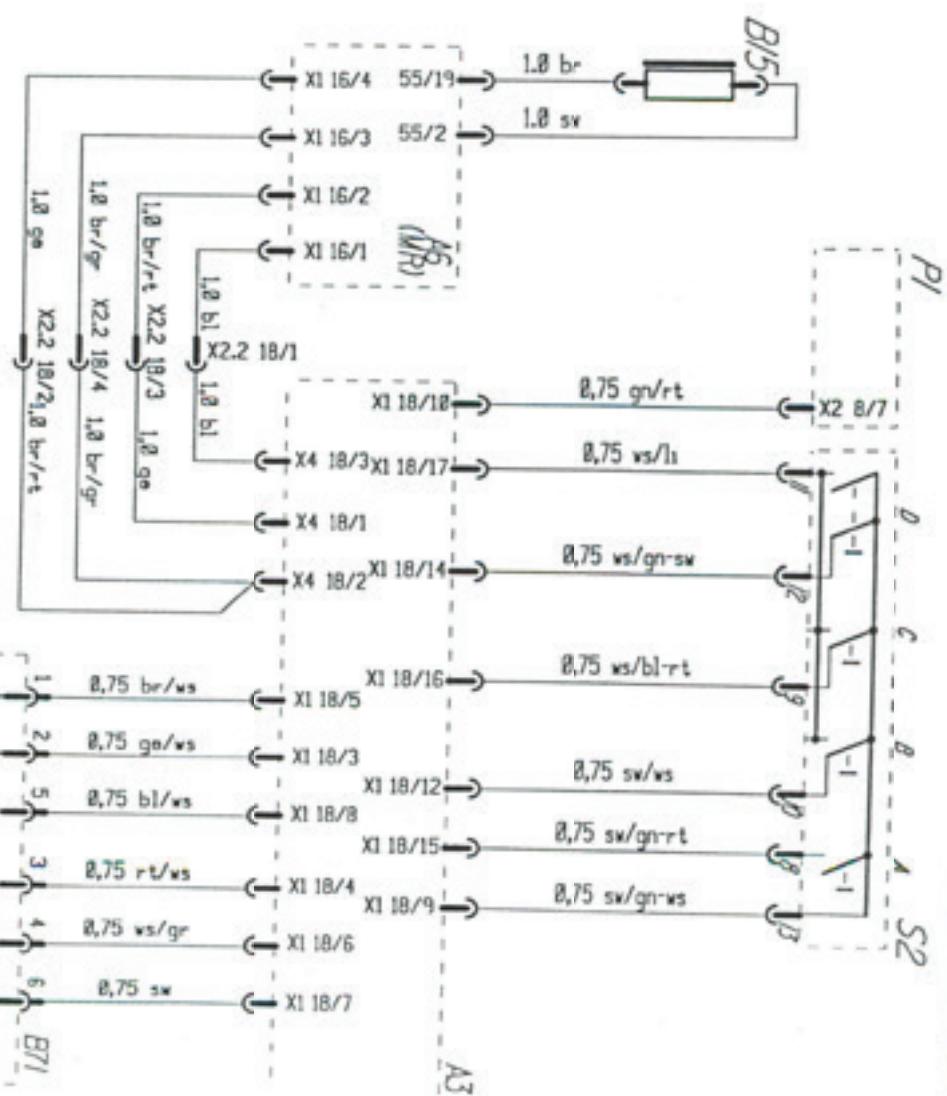




AHXX.XX-a-XXXXX

Descrição de funcionamento do piloto automático

10.01.2000

B15 Sensor de rotação do motor**P1 Tacógrafo eletrônico****S2 Interruptor de colunas
(Piloto automático)****B71 Pedal do acelerador****A6 Módulo de controle do motor (MR)****A3 Módulo de controle do veículo (FR)****S2 A:** Memoriza a velocidade instantânea do veículo.**S2 B:** Diminui a velocidade com o veículo em movimento e a rotação com o veículo parado.**S2 C:** Aumenta a velocidade com o veículo em movimento e a rotação com o veículo parado.**S2 D:** Elimina os ajustes feitos com as funções anteriores.

P2 Painel de instrumentos (alarme sonoro)

Z1 Ponto de conexão dos cabos CAN de alta velocidade (Ponto estrela)

B3 Sensor de rotação do eixo intermediário

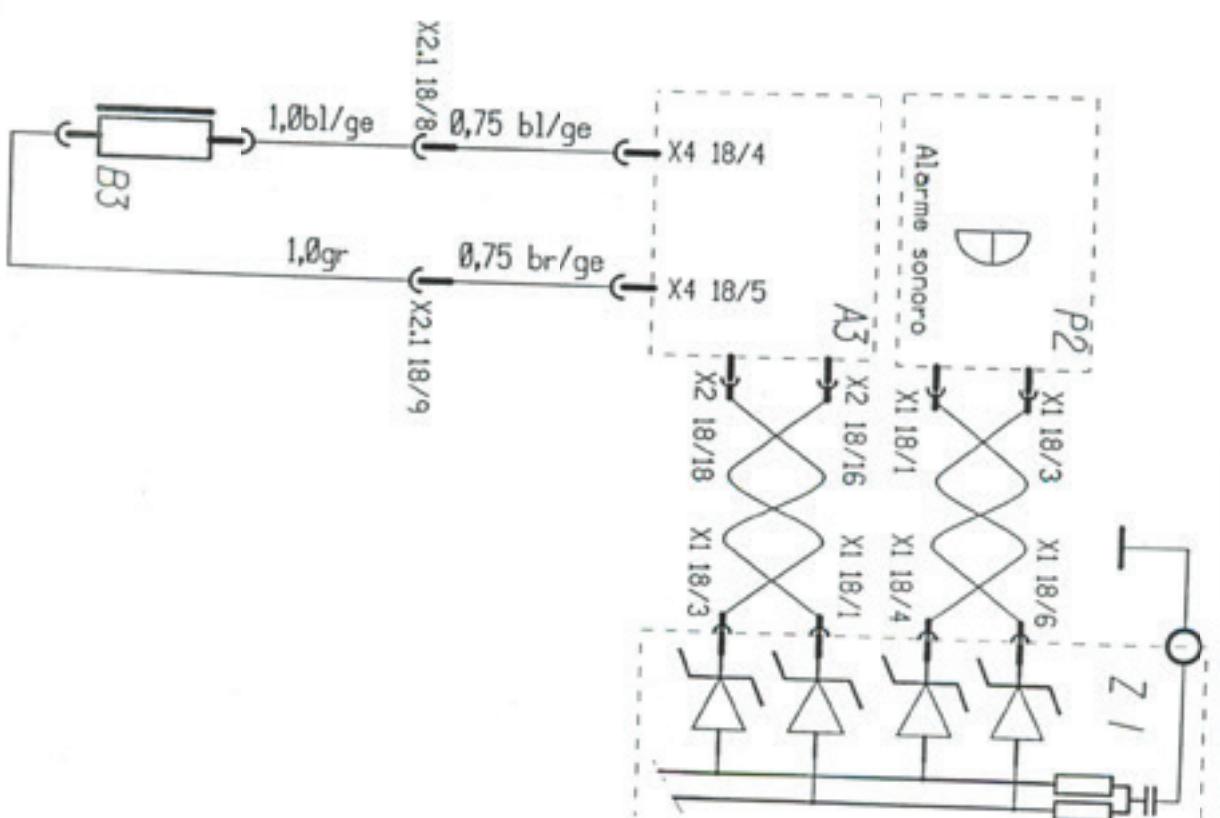
A3 Módulo de controle do veículo

Quando se tenta acoplar uma marcha errada, o módulo de controle FR, envia uma mensagem ao painel de instrumentos P2, para que este acione o alarme sonoro, alertando o motorista da operação inadequada.

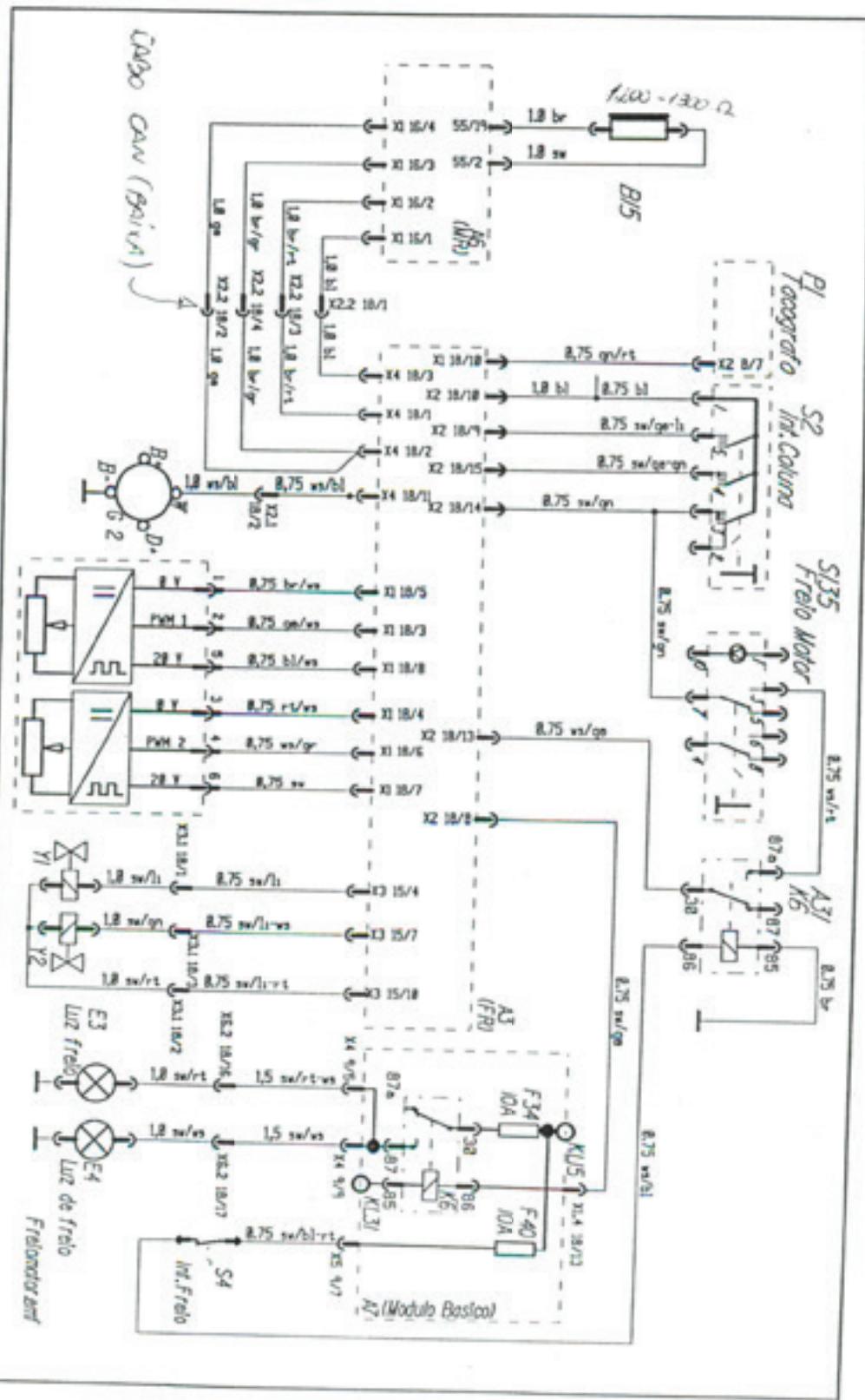
A informação de que se está tentando acoplar uma marcha errada, é gerada pelo sensor B3.

Quando o veículo está operando na faixa de torque, o sensor B3 gera um sinal de frequência 600Hz, que depende da rotação do motor, pois o eixo intermediário está acoplado ao motor através da embreagem.

Durante a mudança de marcha, a embreagem é aberta e eixo intermediário é acoplado a saída da caixa por meio dos sincronizadores, se a marcha está errada, a rotação do eixo intermediário aumentará muito e o módulo FR sentirá esta variação, acionando o alarme em seguida.



- P1 Tacógrafo**
S2 Interruptor de coluna
S135 Tecla do freio motor
conjuguado
K6 Rele do freio motor e luz
de freio
A31 Módulo de reles
A6 Módulo de controle do
veículo FR
K6 Rele de luz de freio
E3/E4 Luzes de freio
S4 Interruptor de freio
B71 Pedal do acelerador
G2 Alternador
B15 Sensor de rotação
Y1 Válvula do freio motor
Y2 Válvula do top-brake



O acionamento do freio motor é feito pelo FR, tomando em consideração, as seguintes informações: Solicitação feita pelo motorista, rotação do motor acima de 900 rpm, pedal do acelerador em marcha lenta. A solicitação feita pelo motorista pode ser de forma direta, por meio do interruptor S2 e de maneira conjugada, por meio do interruptor S135, rele K6 e interruptor S4.

O acionamento do freio motor pode ser solicitado também pelo PLD, em caso de sobre-rotação, neste caso a informação de rotação é captada no sensor de rotação G17. Se durante o funcionamento do freio motor houver uma desaceleração entre 0,5 e 1,0 ms, o FR aciona a luz de freio.



AHxx.xx-a-xxxx

Descrição de funcionamento do circuito de luz de freio

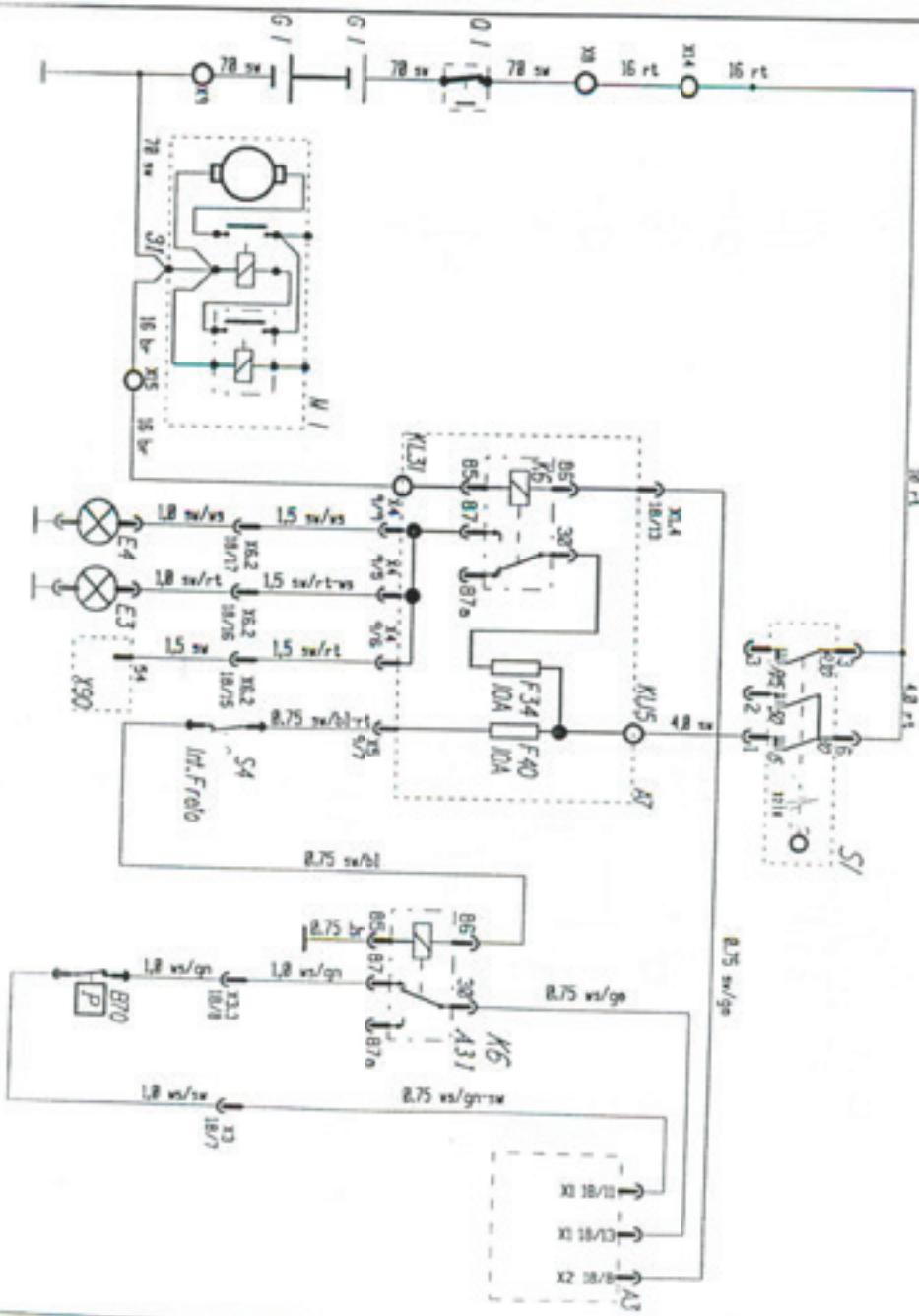
10.01.2000

A3 Módulo de controle do veículo**K6 Rele da luz de freio****A31 Módulo de reles****S4 Interruptor de luz de freio****B70 Interruptor de luz de freio da carreta****E3/E4 Luzes de freio**

A luz de freio é acionada pelo módulo de controle do veículo A3, sempre quando não houver tensão elétrica na tomada X1 18/11.

O rele K6 funciona sempre atuado, e volta para a posição de repouso quando o interruptor S4 é acionado.

Se houver uma falha no rele K6 ou no interruptor de pressão B70, o circuito será aberto pelo interruptor de pressão E3/E4.





AHxx.xx-a-xxxx

Descrição de funcionamento do circuito de excitação do alternador

10.01.2000

A3 Módulo de controle do veículo

P2 Painel de instrumentos

G1 Baterias de 140A

Q1 Chave de desligamento geral

G2 Alternador de 85A

M1 Motor de partida de 6700W

S1 Chave de contato

X8 Conector

X9 Conector

X14 Conector

X15 Conector

X2.1 Conector

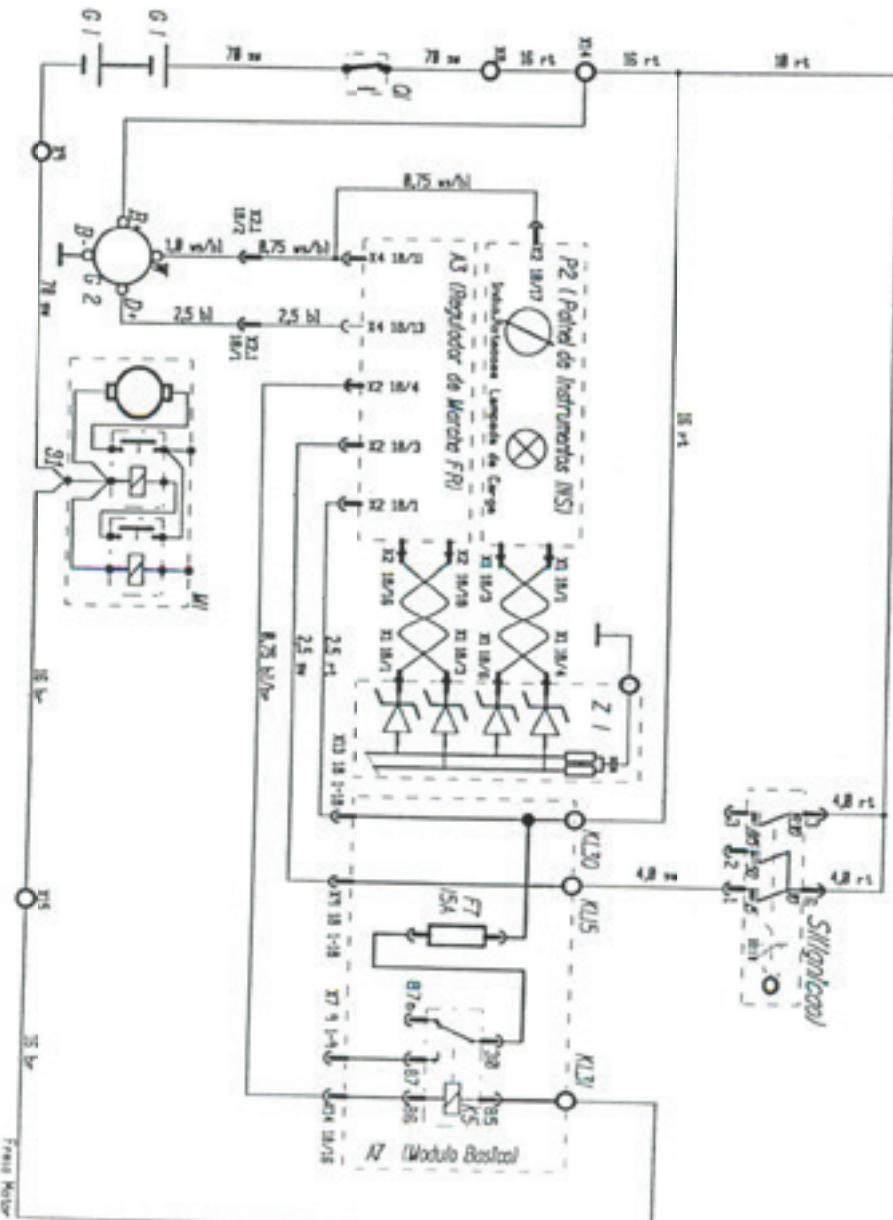
X90 Tomada da carreta

K5 Rele do D+ auxiliar

A excitação do alternador é feita pelo módulo de controle do veículo A3, de tal forma que uma tensão igual a da bateria é aplicada no terminal D+ sempre que a rotação esteja abaixo de 1000 rpm ou o alternador não esteja fornecendo corrente.

Neste caso a lâmpada indicadora de carga não está inserida no circuito de excitação do alternador.

Quando o alternador está em boas condições, ou seja gerando a tensão correta, o FR envia um comando ao rele K5 que gera um barramento no módulo A7 que chamamos de D+.



AHxx-xx-xxxx

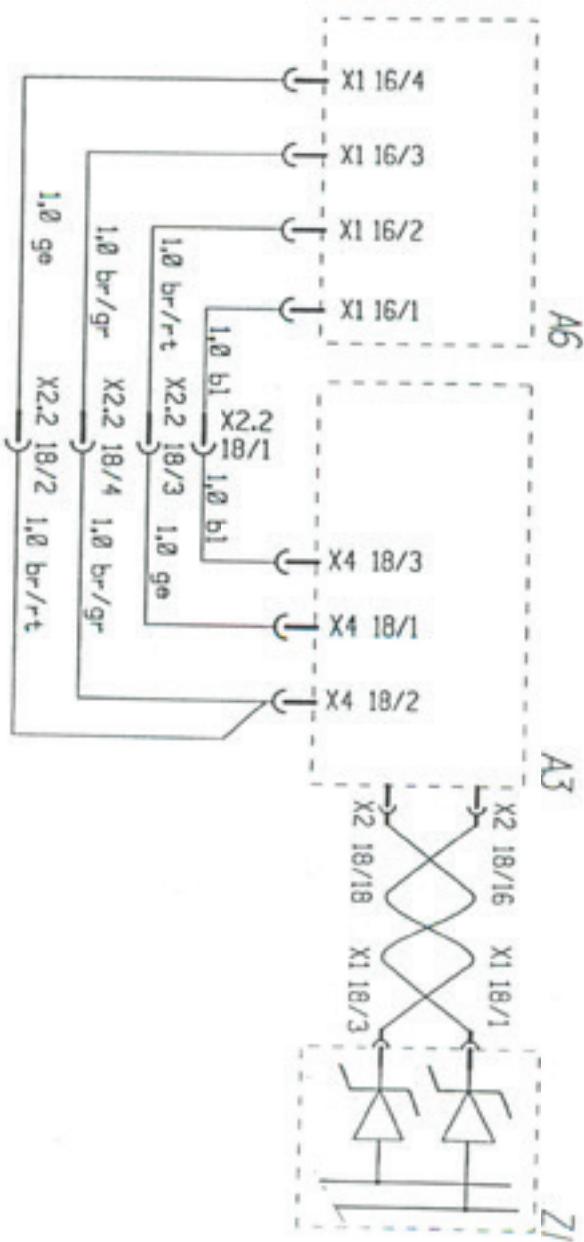
Descrição de funcionamento do circuito do CAN para FR

10.01.2000

A3 Módulo de controle do veículo (FR)**A6 Módulo de controle do motor (MR)****Z1 Caixa de conexão do CAN (Ponto estrela)**

O barramento CAN é uma linha de comunicação entre os módulos eletrônicos, sendo que há um barramento de baixa velocidade entre os módulos A6 e A3 e um barramento de alta velocidade entre os módulos A3 e demais módulos que se comunicam através deste sistema.

A caixa de conexão Z1 é necessária para evitar reflexos de sinais dentro do barramento.





A30 Módulo de controle do sistema de manutenção WS

A7 Módulo básico (Central elétrica)

Q1 Chave de desligamento geral

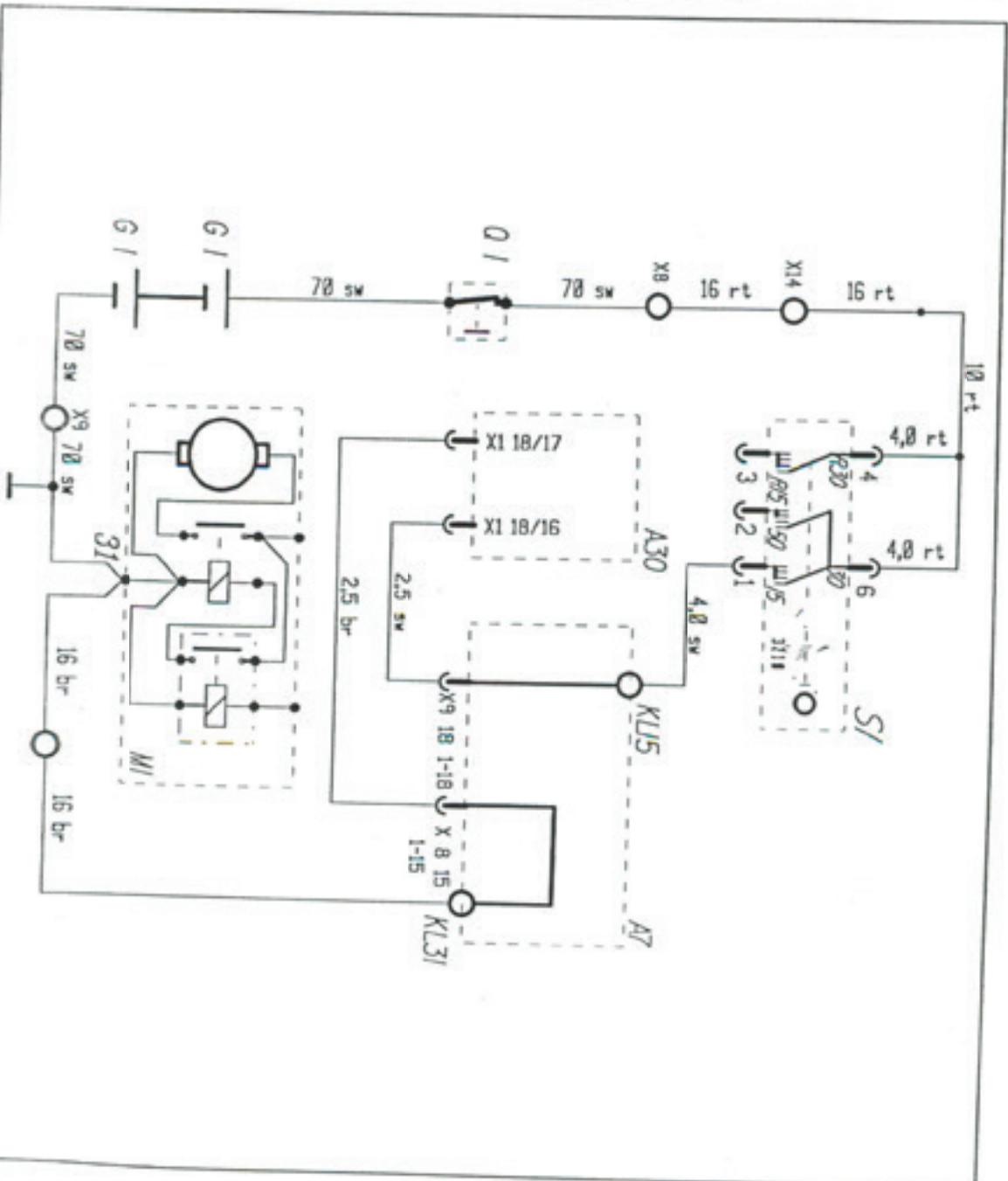
M1 Motor de partida

S1 Chave de contato

A alimentação do sistema é feito sem fusíveis.

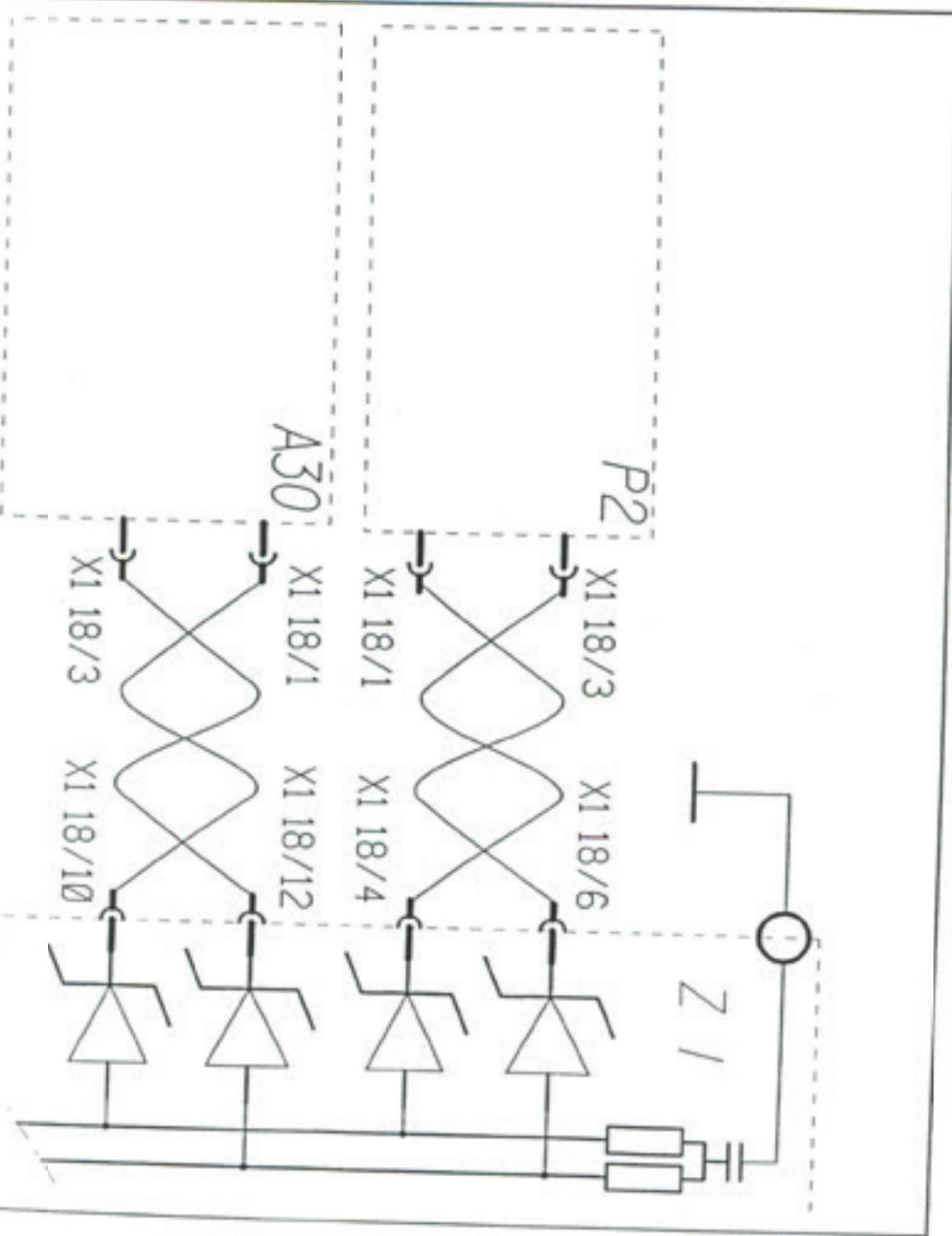
O módulo A30 é responsável por prognosticar as datas e kilometragens de troca de óleo do motor, cambio e eixos, troca das pastilhas de freio e filtro de ar.

O prognóstico é feito com base em informações que estão presentes no barramento CAN e ou lidas em sensores instalados para este fim.



- P2 Painel de instrumentos
Z1 Ponto de conexão do CAN de alta velocidade (Ponto estrela)
A 30 Módulo eletrônico do sistema de manutenção (WS)

O módulo do sistema de manutenção (A30), recebe e transmite informações via barramento CAN de alta velocidade.



**A30 Módulo de controle do sistema de manutenção (WS)****B 36 Sensor de desgaste da pastilha esquerda do eixo dianteiro****B 37 Sensor de desgaste da pastilha direita do eixo dianteiro**

Este sensor gera uma informação que indica o desgaste linear das pastilhas, o desgaste pode ser obtido através de leitura no painel de instrumentos e é indicado em porcentagem.

